

UR3

Rendement

Répétabilité	±0,1 mm / ±0,0039 pouce (4 mils)
Plage de température ambiante	0-50°C*
Consommation électrique	90 W min., 125 W normal, 250 W max.
Opération de collaboration	15 fonctions de sécurité réglables avancées Fonction de sécurité certifiée TÜV NORD Testé en conformité avec : EN ISO 13849:2008 PL d

Caractéristiques techniques

Charge	3 kg / 6,6 livres
Portée	500 mm / 19,7 pouces
Degrés de liberté	6 articulations pivotantes
Programmation	Interface utilisateur graphique Polyscope sur un écran tactile de 12 pouces

Mouvement

Mouvement de l'axe du bras robotisé	Rayon de travail	Vitesses maximum
Base	± 360°	± 180°/sec.
Épaule	± 360°	± 180°/sec.
Coude	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 1	± 360°	± 360°/sec.
Poignet 2	± 360°	± 360°/sec.
Poignet 3	Infini	± 360°/sec.
Outil typique		1 m/sec. / 39,4 pouces/sec.

Caractéristiques

Classification IP	IP64
Classe ISO Salle blanche	5
Bruit	70dB
Montage du robot	Dans toutes les directions
Ports E/S sur l'outil	Entrée numérique 2 Sortie numérique 2 Entrée analogique 2 Sortie analogique 0
Alimentation E/S sur l'outil	12 V/24 V 600 mA dans l'outil

Physique

Emprise de montage	Ø 128 mm
Matériaux	Aluminium, plastiques PP
Type de connecteur d'outil	M8
Longueur du câble du bras robotisé	6 m / 236 pouces
Poids avec câble	11 kg / 24,3 livres

*Ce robot peut fonctionner avec une plage de températures de 0-50 °C. À haute vitesse d'articulation continue, la température ambiante maximale peut être réduite.

BOÎTIER DE COMMANDE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Classe ISO Salle blanche	6
Bruit	<65 dB(A)
Ports E/S	Entrée numérique 16 Sortie numérique 16 Entrée analogique 2 Sortie analogique 2
Alimentation E/S	24 V 2 A
Communication	TCP/IP 100 Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP
Source d'alimentation	100-240 VCA, 50-60 Hz
Plage de température ambiante	0-50°C

Physique

Taille du boîtier de commande (LxHxP)	475 mm x 423 mm x 268 mm / 18,7 x 16,7 x 10,6 pouces
Poids	15 kg / 33,1 livres
Matériaux	Acier

PENDANT D'APPRENTISSAGE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Physique	
Matériaux	Aluminium, PP
Poids	1,5 kg
Longueur de câble	4,5 m / 177 pouces



UR5

Rendement

Répétabilité	±0,1 mm / ±0,0039 pouce (4 mils)
Plage de température ambiante	0-50°C
Consommation électrique	90 W min., 150 W normal, 325 W max.
Opération de collaboration	15 fonctions de sécurité réglables avancées Fonction de sécurité certifiée TÜV NORD Testé en conformité avec : EN ISO 13849:2008 PL d

Caractéristiques techniques

Charge	5 kg / 11 livres
Portée	850 mm / 33,5 pouces
Degrés de liberté	6 articulations pivotantes
Programmation	Interface utilisateur graphique Polyscope sur un écran tactile de 12 pouces

Mouvement

Mouvement de l'axe du bras robotisé	Rayon de travail	Vitesses maximum
Base	± 360°	± 180°/sec.
Épaule	± 360°	± 180°/sec.
Coude	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 1	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 2	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 3	± 360°	± 180°/sec.
Outil typique		1 m/sec. / 39,4 pouces/sec.

Caractéristiques

Classification IP	IP54
Classe ISO Salle blanche	5
Bruit	72 dB
Montage du robot	Dans toutes les directions
Ports E/S sur l'outil	Entrée numérique 2 Sortie numérique 2 Entrée analogique 2 Sortie analogique 0
Alimentation E/S sur l'outil	12 V/24 V 600 mA dans l'outil

Physique

Emprise de montage	Ø 149 mm
Matériaux	Aluminium, plastiques PP
Type de connecteur d'outil	M8
Longueur du câble du bras robotisé	6 m / 236 pouces
Poids avec câble	18,4 kg / 40,6 livres

BOÎTIER DE COMMANDE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Classe ISO Salle blanche	6
Bruit	<65 dB(A)
Ports E/S	Entrée numérique 16 Sortie numérique 16 Entrée analogique 2 Sortie analogique 2
Alimentation E/S	24 V 2 A
Communication	TCP/IP 100 Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP
Source d'alimentation	100-240 VCA, 50-60 Hz
Plage de température ambiante	0-50°C
Physique	
Taille du boîtier de commande (LxHxP)	475 mm x 423 mm x 268 mm / 18,7 x 16,7 x 10,6 pouces
Poids	15 kg / 33,1 livres
Matériaux	Acier

PENDANT D'APPRENTISSAGE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Physique	
Matériaux	Aluminium, PP
Poids	1,5 kg
Longueur de câble	4,5 m / 177 pouces



UR10

Rendement

Répétabilité	±0,1 mm / ±0,0039 pouce (4 mils)
Plage de température ambiante	0-50°C
Consommation électrique	90 W min., 250 W normal, 500 W max.
Opération de collaboration	15 fonctions de sécurité réglables avancées Fonction de sécurité certifiée TÜV NORD Testé en conformité avec : EN ISO 13849:2008 PL d

Caractéristiques techniques

Charge	10 kg / 22 livres
Portée	1 300 mm / 51,2 pouces
Degrés de liberté	6 articulations pivotantes
Programmation	Interface utilisateur graphique Polyscope sur un écran tactile de 12 pouces

Mouvement

Mouvement de l'axe du bras robotisé	Rayon de travail	Vitesses maximum
Base	± 360°	± 120°/sec.
Épaule	± 360°	± 120°/sec.
Coude	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 1	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 2	± 360°	± 180°/sec.
Poignet 3	± 360°	± 180°/sec.
Outil typique		1 m/sec. / 39,4 pouces/sec.

Caractéristiques

Classification IP	IP54
Classe ISO Salle blanche	5
Bruit	72dB
Montage du robot	Dans toutes les directions
Ports E/S sur l'outil	Entrée numérique 2 Sortie numérique 2 Entrée analogique 2 Sortie analogique 0
Alimentation E/S sur l'outil	12 V/24 V 600 mA dans l'outil

Physique

Emprise de montage	Ø 190 mm
Matériaux	Aluminium, plastiques PP
Type de connecteur d'outil	M8
Longueur du câble du bras robotisé	6 m / 236 pouces
Poids avec câble	28,9 kg / 63,7 livres

BOÎTIER DE COMMANDE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Classe ISO Salle blanche	6
Bruit	<65 dB(A)
Ports E/S	Entrée numérique 16 Sortie numérique 16 Entrée analogique 2 Sortie analogique 2
Alimentation E/S	24 V 2 A
Communication	TCP/IP 100 Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP
Source d'alimentation	100-240 VCA, 50-60 Hz
Plage de température ambiante	0-50°C
Physique	
Taille du boîtier de commande (LxHxP)	475 mm x 423 mm x 268 mm / 18,7 x 16,7 x 10,6 pouces
Poids	17 kg / 37,5 livres
Matériaux	Acier

PENDANT D'APPRENTISSAGE

Caractéristiques

Classification IP	IP20
Physique	
Matériaux	Aluminium, PP
Poids	1,5 kg
Longueur de câble	4,5 m / 177 pouces

