

Spécifications de MiR100

Informations générales

Usage prévu	Destiné à de petites et moyennes tâches de transport dans l'industrie, la logistique et les soins de santé
Type	Robot mobile autonome
Couleur	RAL 9010 / Blanc pur
Matériau du couvercle	Plastiques coextrudés contenant du PS (polystyrène) et une couche semi-conductrice (en raison de la DES)
Durée de vie du produit	5 ans ou 20 000 heures, en fonction de ce qui survient en premier
Avis de non-responsabilité	Les spécifications peuvent varier en fonction des conditions locales et de la configuration d'application

Dimensions

Longueur	890 mm 35 po
Largeur	580 mm 22,8 po
Hauteur	352 mm 13,9 po
Garde au sol	50 mm 2 po
Poids (sans batterie ou charge utile)	70 kg 154,3 lb
Diamètre roue (roue motrice)	125 mm 4,9 po
Diamètre roue (roue pivotante)	125 mm 4,9 po

Charge utile

Charge utile maximale	100 kg 220 lb (inclinaison maximale de 5 %)
Capacité de remorquage	300 kg 660 lb (se reporter aux spécifications de MiR100 Hook)
Empreinte de la charge utile	Correspondant à l’empreinte du robot. Contactez MiR si une empreinte de charge utile plus grande est nécessaire.
Placement de la charge utile	Placez le centre de masse en respectant les consignes fournies dans le manuel d’utilisation

Vitesse et rendement

Vitesse maximale	Marche avant : 1,5 m/s (5,4 km/h) 4,9 pi/s (3,6 mph)
	Marche arrière : 0,3 m/s (1 km/h) 1,0 pi/s (0,7 mph)
Largeur opérationnelle du couloir	Avec empreinte par défaut : 1 000 mm 39,4 po
	Avec configuration de sécurité SICK et empreinte par défaut, mais sans charge utile : 1 300 mm 52 po
	Avec configuration de sécurité SICK, empreinte par défaut et charge utile maximale : 1 300 mm 48 po
	Avec configuration de sécurité SICK et empreinte minimisée, mais sans charge utile : 1 100 mm 48 po
Distance minimale entre les chargeurs	Avec configuration de sécurité SICK, empreinte minimisée et charge utile maximale : 1 200 mm 44 po
	100 mm 3,9 po si le robot peut s’approcher du chargeur selon un angle de 80-100° en direction du mur

Alimentation

Type de batterie	Lithium-ion
Temps de charge avec MiR Charge 24V	10 h 10 min
Chargeur externe	Entrée : 100-230 V CA, 50-60 Hz / Sortie : 24 V, 15 A max
Options de charge	MiR Charge 24V, chargeur filaire
Poids de la batterie	8,2 kg 18,1 lb
Dimensions de la batterie	163 mm longueur × 169 mm largeur × 212 mm hauteur 6,4 po longueur × 6,6 po largeur × 8,3 po hauteur
Tension de la batterie	24 V nominale
Capacité de la batterie	39,6 Ah

Environnement

Environnement	Pour usage intérieur uniquement
Niveau sonore	60—64 dBA ((en fonction de la surface)
Humidité	10-95 % sans condensation
Classe IP	IP20
État du sol	Exempt d'eau, d'huile et de saleté

Conformité

Compatibilité électromagnétique (CEM)	EN61000-6-2 et EN61000-6-4
Salle blanche	Classe 4 (ISO 14644-1)

Normes de sécurité pour véhicules industriels	CE, EN1525, ANSI B56.5, RIA15.08, ISO13849-1
---	--

Sécurité

Fonction de sécurité Détection du personnel	Déclenchée quand le robot détecte que des obstacles ou des personnes sont trop près de lui
Arrêt d'urgence	Déclenchée en appuyant sur le bouton d'arrêt d'urgence

Communication

WiFi (routeur)	Sans fil double bande AC/G/N/B
WiFi (PC interne)	Sans fil double bande A/B/G/N/AC
Bluetooth	4.0 LE, portée : 10-20 m // 32,8-65,6 pi
Connexions E/S	USB et Ethernet

Capteurs

Scanners laser de sécurité SICK	2 pièces S300 (avant et arrière) pour protection visuelle à 360° autour du robot
Caméras 3D	2 pièces caméra 3D Intel RealSense™. Hauteur du champ de vue : 50 mm–1 800 mm 2 po–70,9 po
Capteurs à ultrasons	4 pièces

Module supérieur

Hauteur maximale entre le sol
et la partie supérieure 1 800 mm | 70 po

Centre de gravité < 900 mm | 35 po au-dessus du sol